

Документ подписан простой электронной подписью
 Информация о владельце:
 ФИО: Партыко Ольга Николаевна
 Должность: Ветеринар
 Дата подписания: 29.06.2026 14:30:03
 Уникальный программный ключ:
 77063844706678e017510298d5878fd1e970188

ФЕДЕРАЛЬНОЕ АГЕНТСТВО ЖЕЛЕЗНОДОРОЖНОГО ТРАНСПОРТА
ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ
«АВТОВОЛЖСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ПУТЕЙ СООБЩЕНИЯ»

УТВЕРЖДЕНА
 Ученым советом университета
 (протокол от 24.02.2026 №15)

Автоматика и телемеханика на перегонах рабочая программа дисциплины (модуля)

Направление подготовки 23.05.05 СИСТЕМЫ ОБЕСПЕЧЕНИЯ ДВИЖЕНИЯ ПОЕЗДОВ
 Направленность (профиль) Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте

Квалификация **инженер путей сообщения**

Форма обучения **очная**

Общая трудоемкость **9 ЗЕТ**

Виды контроля в семестрах:

- зачет 7
- экзамен 8
- курсовой проект 8

Распределение часов дисциплины по семестрам

Семестр (<Курс>.<Семестр на курсе>)	7 (4.1)		8 (4.2)		Итого	
	УП	РП	УП	РП		
Неделя	16 5/6		16 1/6			
Вид занятий	УП	РП	УП	РП	УП	РП
Лекции	32	32	16	16	48	48
Лабораторные	16	16	16	16	32	32
Практические	16	16	16	16	32	32
Конт. ч. на аттест.			2	2	2	2
Конт. ч. на аттест. в период ЭС	0,15	0,15	2,3	2,3	2,45	2,45
В том числе в форме практи.подготовки	32	32	101	101	133	133
Итого ауд.	64	64	48	48	112	112
Контактная работа	64,15	64,15	52,3	52,3	116,45	116,45
Сам. работа	71	71	103	103	174	174
Часы на контроль	8,85	8,85	24,7	24,7	33,55	33,55
Итого	144	144	180	180	324	324

Программу составил(и):

д.т.н, Профессор , Тарасов Е.М.;к.т.н., Доцент, Надежкин В.А.

Рабочая программа дисциплины

Автоматика и телемеханика на перегонах

разработана в соответствии с ФГОС ВО:

Федеральный государственный образовательный стандарт высшего образования - специалитет по специальности 23.05.05 Системы обеспечения движения поездов (приказ Минобрнауки России от 27.03.2018 г. № 217)

составлена на основании учебного плана: 23.05.05-26-1-СОДПа.pli.plx

Направление подготовки 23.05.05 СИСТЕМЫ ОБЕСПЕЧЕНИЯ ДВИЖЕНИЯ ПОЕЗДОВ Направленность (профиль)
Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте

Рабочая программа одобрена на заседании кафедры

Автоматика, телемеханика и связь на железнодорожном транспорте

Зав. кафедрой д.т.н., профессор Тарасов Е.М.

1. ЦЕЛИ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

1.1	подготовка специалиста по специальности 23.05.05 Системы обеспечения движения поездов специализации "Автоматика и телемеханика на железнодорожном транспорте" к профессиональной деятельности в области устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики на перегонах при их проектировании и эксплуатации посредством формирования компетенции, предусмотренной учебным планом, в части представленных ниже знаний, умений и владений.
-----	---

2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ) В СТРУКТУРЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ

Цикл (раздел) ОП:	Б1.В.07
-------------------	---------

3. КОМПЕТЕНЦИИ ОБУЧАЮЩЕГОСЯ, ФОРМИРУЕМЫЕ В РЕЗУЛЬТАТЕ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

ПК-1	Способен обеспечивать соблюдение технологических процессов при техническом обслуживании и ремонте оборудования, устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики
ПК-1.2	Выбирает технологические процессы и контролирует качество технического обслуживания и ремонта оборудования, устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики в соответствии с регламентами и нормативами
ПК-4	Способен управлять работами по техническому обслуживанию, ремонту и модернизации оборудования, устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики
ПК-4.2	Выявляет нарушения в действиях исполнителей при проведении работ по техническому обслуживанию, модернизации и ремонту устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики и разрабатывает предложения по их устранению
ПК-5	Способен разрабатывать проекты, техническую и технологическую документацию на устройства и системы железнодорожной автоматики и телемеханики
ПК-5.1	Формирует проектные, технические решения на устройства и системы железнодорожной автоматики и телемеханики в соответствии с нормативно-технической документацией на проектирование и типовыми техническими решениями

В результате освоения дисциплины (модуля) обучающийся должен

3.1	Знать:
3.1.1	-устройство и принцип действия устройств перегонных систем автоматики и телемеханики;
3.1.2	- типы и виды регламентных работ и правила их проведения при обслуживании технических средств перегонных систем автоматики и телемеханики;
3.1.3	- навыками анализа работы устройств перегонных систем автоматики и телемеханики.
3.2	Уметь:
3.2.1	- измерять и анализировать параметры приборов и устройств перегонных систем автоматики и телемеханики;
3.2.2	- работать с технической документацией, используемой при техническом обслуживании устройств перегонных систем автоматики и телемеханики;
3.2.3	- измерять и анализировать параметры приборов и устройств перегонных систем автоматики и телемеханики.
3.3	Владеть:
3.3.1	- навыками анализа работы устройств перегонных систем автоматики и телемеханики;
3.3.2	- навыками выполнения работ по техническому обслуживанию, ремонту и реконструкции перегонных систем автоматики и телемеханики;
3.3.3	- методами анализа работы устройств перегонных систем автоматики и телемеханики.

4. СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

Код занятия	Наименование разделов и тем /вид занятия/	Семестр / Курс	Часов	Примечание
	Раздел 1. Основы построения автоблокировки, авторегулировки, ограждающих устройств на переездах и устройств диспетчерского контроля			
1.1	Основы построения автоматической и полуавтоматической блокировки. Автоматическая локомотивная сигнализация, участие в процессе регулирования движения поездов /Лек/	7	2	
1.2	Анализ материалов литературных источников по истории развития систем автоблокировки на перегонах на железных дорогах России и развитых европейских государств, а также США. /Ср/	7	2	
1.3	Исследование путей развития организации движения на переезда железных дорогах России и других государств. Организация централизованного управления движением поездов посредством /Ср/	7	3	
	Раздел 2. Светофоры. Светофорная сигнализация			

2.1	Назначение светофорной сигнализации и влияние её на безопасность движения поездов и пропускную способность перегонов и станций. /Лек/	7	1	
2.2	Классификация светофоров. Конструкция светофорных головок с лампами накаливания огней светофоров и светодиодными комплектами светофоров. Особенности построения устройств управления лампами огней и светодиодными комплектами светофоров /Лек/	7	2	
2.3	Светофоры и светофорная сигнализация. /Лаб/	7	2	Практическая подготовка
2.4	Самостоятельная оценка знаний по светофорам и светофорной сигнализации /Пр/	7	2	Практическая подготовка
2.5	Анализ материалов литературных источников по истории развития оптических каналов связи для передачи приказов кабину поездного локомотива о скорости движения на железных дорогах России и других государств /Ср/	7	3	
	Раздел 3. Непрерывные путевые датчики - рельсовые цепи			
3.1	Назначение, особенности построения и функции рельсовых цепей. Классификация рельсовых цепей /Лек/	7	2	
3.2	Классификация сигналов и помех рельсовых цепей. Особенности построения приемо-передающей аппаратуры рельсовых цепей /Лек/	7	2	
3.3	Назначение анализа и синтеза рельсовых цепей. Рельсовая линия - длинная линия. Режимы работы рельсовых цепей. /Лек/	7	5	
3.4	Рельсовые цепи и системы автоблокировки. /Лаб/	7	4	Практическая подготовка
3.5	Электромагнитная совместимость тональных рельсовых цепей типа ТРЦЗ. /Лаб/	7	2	Практическая подготовка
3.6	Виртуальное исследование функционирования элементов путевого приемника тональной рельсовой цепи типа ППЗ1. /Лаб/	7	2	Практическая подготовка
3.7	Расчет области номинальной работы рельсовой цепи. /Пр/	7	2	Практическая подготовка
3.8	Анализ развития теории рельсовых цепей в России. /Ср/	7	3	
	Раздел 4. Точечные путевые датчики.			
4.1	Назначение, область применения точечных путевых датчиков. Классификация точечных путевых датчиков. /Лек/	7	2	
4.2	Конструкция точечных путевых датчиков и особенности функционирования их в различных системах интервального регулирования движения поездов. /Лек/	7	2	
4.3	Исследование функционирования точечных путевых датчиков в системах контроля перегретых букс. /Лаб/	7	2	Практическая подготовка
4.4	Теория построения точечных путевых датчиков. /Пр/	7	2	Практическая подготовка
4.5	Системы счета осей посредством применения точечных путевых датчиков. /Пр/	7	4	Практическая подготовка
4.6	Области применения точечных путевых датчиков на железных дорогах России. /Ср/	7	4	
	Раздел 5. Автоматическая блокировка			
5.1	Особенности построения автоблокировки. Классификация автоблокировки. /Лек/	7	2	
5.2	Проводные виды автоблокировки. Автоблокировка постоянного тока. автоблокировка с тональными рельсовыми цепями /Лек/	7	4	
5.3	Увязка автоблокировки с электрической централизацией. /Лек/	7	2	
5.4	Измерение напряжения на электролитических конденсаторах и и выпрямителях дешифраторных ячеек и блоков дешифратора кодовой автоблокировки. /Лаб/	7	2	Практическая подготовка
5.5	Исследование аппаратуры и принципов построения микропроцессорной системы АБ-ЧКЕ. /Лаб/	7	2	Практическая подготовка
5.6	Изучение основных характеристик приборов АБ по справочной литературе. Обзор типовых проектных решений по строительству современных видов автоблокировки /Пр/	7	2	Практическая подготовка
5.7	Анализ принципиальных схем сигнальных установок. Анализ схемы увязки автоблокировки с устройствами электрической централизации. /Пр/	7	2	Практическая подготовка

5.8	Анализ исторического развития систем автоблокировки на железных дорогах России и других государств. /Ср/	7	4	
Раздел 6. Системы диспетчерского контроля				
6.1	Назначение, область применения и особенности функционирования диспетчерского контроля. /Лек/	7	2	
6.2	Классификация систем диспетчерского контроля. Особенности построения системы диспетчерского контроля с каналами в тональном диапазоне частот. /Лек/	7	2	
6.3	Особенности построения и функционирования систем диспетчерского контроля построенных на микроэлектронной элементной базе. /Лек/	7	2	
6.4	Расчет количества каналов передачи информации на центральный пункт о состоянии объектов в зависимости от вида промежуточных станций. /Пр/	7	2	Практическая подготовка
6.5	Анализ исторического развития систем диспетчерского контроля на железных дорогах России и других государств. /Ср/	7	4	
Раздел 7. Ограждающие устройства на переездах				
7.1	Назначение и область применения ограждающих устройств на железнодорожных переездах. Классификация переездов. Устройства контроля приближения и проследования поезда по переезду. /Лек/	8	2	
7.2	Принципы работы ограждающих устройств переездной сигнализации. Устройства контроля с непрерывными и точечными путевыми датчиками. Устройства управления шлагбаумами и автоматической светофорной сигнализацией. Переездные светофоры и автошлагбаумы типа ПАШ-1 и ША. /Лек/	8	2	
7.3	Устройство ограждения железнодорожных переездов. Система контроля свободности зон крышек устройства ограждения. Щиток управления и контроля /Лек/	8	2	
7.4	Исследование автоматической переездной сигнализации на двухпутных участках. /Лаб/	8	4	Практическая подготовка
7.5	Классификация железнодорожных переездов. Сигнализация на железнодорожных переездах. /Пр/	8	4	Практическая подготовка
7.6	Автоматический контроль за свободностью переезда от автомобильного транспорта /Пр/	8	4	Практическая подготовка
7.7	Анализ исторического развития систем организации движения поездов на железнодорожных переездах. /Ср/	8	2	
Раздел 8. Сигнальная авторегулировка				
8.1	Назначение, область применения автоматической локомотивной сигнализации и влияние ее на безопасность движения поездов и пропускную способность участков железных дорог. /Лек/	8	2	
8.2	Тормозные системы поездов: пневматические, электропневматические и электрические тормоза. /Лек/	8	2	
8.3	Классификация систем автоматической локомотивной сигнализации. Особенности построения автоматической локомотивной сигнализации с точечными и непрерывными каналами связи. /Лек/	8	2	
8.4	Каналы автоматической локомотивной сигнализации с индуктивно-рельсовыми линиями. Автоматическая локомотивная сигнализация типа АЛСН и АЛС-ЕН. /Лек/	8	2	
8.5	Системы безопасности функционирующие совместно с автоматической локомотивной сигнализацией: локальная сеть с системой автоматического управления тормозами поезда, телеметрическая система контроля бдительности машиниста ТСКБМ, системами автоведения, система «черный ящик». /Лек/	8	2	
8.6	Система автоматического определения координаты локомотива на основе спутниковый навигационный приёмник GPS/ГЛОНАСС /Ср/	8	2	
8.7	Анализ методов борьбы с помехами в каналах с индуктивно-рельсовыми линиями. /Пр/	8	2	Практическая подготовка
8.8	Исследование передающих устройств каналов КЛУБ. /Лаб/	8	4	Практическая подготовка
8.9	Исследование электрических параметров элементов систем управления движением поездов /Лаб/	8	4	Практическая подготовка
8.10	Исследование особенностей функционирования индуктивно-рельсовой линии. /Лаб/	8	2	Практическая подготовка

8.11	Исследование механизма появления сосредоточенных мультипликативных и аддитивных помех, вызванных колебаниями кузова локомотива /Лаб/	8	2	Практическая подготовка
8.12	Классификация систем автоматической локомотивной сигнализации. /Пр/	8	2	Практическая подготовка
8.13	Машинный анализ особенности передачи сигналов по индуктивно-рельсовой линии канала автоматической локомотивной сигнализации. /Пр/	8	2	Практическая подготовка
8.14	Сигналы и помехи в каналах автоматической локомотивной сигнализации. /Пр/	8	2	Практическая подготовка
8.15	Анализ исторического развития автоматической локомотивной сигнализации на железных дорогах России и других государств. /Ср/	8	3	
8.16	Анализ видов помех и их источников в каналах автоматической локомотивной сигнализации. /Ср/	8	2	
8.17	Классификация сигналов и помех в каналах автоматической локомотивной сигнализации с индуктивно-рельсовыми линиями и особенности борьбы с помехами в этих каналах /Ср/	8	2	
Раздел 9. Самостоятельная работа				
9.1	Подготовка к лекциям /Ср/	7	16	
9.2	Подготовка к практическим занятиям /Ср/	7	16	
9.3	Подготовка к лабораторным занятиям /Ср/	7	16	
9.4	Подготовка к лекциям /Ср/	8	2	
9.5	Выполнение КП /Ср/	8	70	
9.6	Подготовка к практическим занятиям /Ср/	8	10	
9.7	Подготовка к лабораторным занятиям /Ср/	8	10	
Раздел 10. Контактные часы на аттестацию				
10.1	Зачет /КЭ/	7	0,15	
10.2	Защита КП /КА/	8	2	
10.3	Экзамен /КЭ/	8	2,3	

5. ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ

Оценочные материалы для проведения промежуточной аттестации обучающихся приведены в приложении к рабочей программе дисциплины.

Формы и виды текущего контроля по дисциплине (модулю), виды заданий, критерии их оценивания, распределение баллов по видам текущего контроля разрабатываются преподавателем дисциплины с учетом ее специфики и доводятся до сведения обучающихся на первом учебном занятии.

Текущий контроль успеваемости осуществляется преподавателем дисциплины (модуля), как правило, с использованием ЭИОС или путем проверки письменных работ, предусмотренных рабочими программами дисциплин в рамках контактной работы и самостоятельной работы обучающихся. Для фиксирования результатов текущего контроля может использоваться ЭИОС.

6. УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ И ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

6.1. Рекомендуемая литература

6.1.1. Основная литература

	Авторы, составители	Заглавие	Издательство, год	Эл. адрес
Л1.1	Шалягин Д. В.	Автоматика, телемеханика и связь на железнодорожном транспорте. Ч. 2: учебник: в трех частях	, 2019	https://umczdt.ru/books/44/232066/

	Авторы, составители	Заглавие	Издательство, год	Эл. адрес
Л1.2	Шалягин Д. В.	Автоматика, телемеханика и связь на железнодорожном транспорте. Ч. 1: учебник: в трех частях	, 2019	https://umcزدt.ru/books/44/232065/

6.1.2. Дополнительная литература

	Авторы, составители	Заглавие	Издательство, год	Эл. адрес
Л2.1	Лисенков В. М., Астрахан В. И., Шухина Е. Е., Зенкович Ю. И., Ляной В. В., Бестемьянов П. Ф., Ваньшин А. Е.	Системы управления движением поездов на перегонах. В 3 ч. Ч. 3. Функции, характеристики и параметры современных систем управления: учебник для специалистов	Москва: УМЦ по образованию на железнодорожном транспорте, 2016	https://umcزدt.ru/books/41/39326/

6.2 Информационные технологии, используемые при осуществлении образовательного процесса по дисциплине (модулю)

6.2.1 Перечень лицензионного и свободно распространяемого программного обеспечения

6.2.1.1 Microsoft Office.

6.2.2 Перечень профессиональных баз данных и информационных справочных систем

6.2.2.1 База данных Росстандарта – <https://www.gost.ru/portal/gost/>

6.2.2.2 База данных Государственных стандартов: <http://gostexpert.ru/>

6.2.2.3 База данных «Железнодорожные перевозки» - <https://cargo-report.info/>

6.2.2.4 Информационно-справочная система Консультант плюс <http://www.consultant.ru>

6.2.2.5 Информационно-правовой портал Гарант <http://www.garant.ru>

7. МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

7.1	Учебные аудитории для проведения занятий лекционного типа, укомплектованные специализированной мебелью и техническими средствами обучения: мультимедийное оборудование для предоставления учебной информации большой аудитории и/или звукоусиливающее оборудование (стационарное или переносное).
7.2	Учебные аудитории для проведения занятий семинарского типа, групповых и индивидуальных консультаций, текущего контроля и промежуточной аттестации, укомплектованные специализированной мебелью и техническими средствами обучения: мультимедийное оборудование и/или звукоусиливающее оборудование (стационарное или переносное)
7.3	Помещения для самостоятельной работы, оснащенные компьютерной техникой с возможностью подключения к сети "Интернет" и обеспечением доступа в электронную информационно-образовательную среду университета.
7.4	Помещения для хранения и профилактического обслуживания учебного оборудования
7.5	Лаборатории, оснащенные специальным лабораторным оборудованием: стенд числовой кодовой автоблокировки, стенд для исследования принципа работы тональных рельсовых цепей, осциллограф, генератор, мультиметр.
7.6	Помещения для курсового проектирования / выполнения курсовых работ, укомплектованные специализированной мебелью и техническими средствами обучения (стационарными или переносными)

**ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ ДЛЯ ПРОМЕЖУТОЧНОЙ АТТЕСТАЦИИ
ПО ДИСЦИПЛИНЕ (МОДУЛЮ)**

Автоматика и телемеханика на перегонах

(наименование дисциплины(модуля))

Направление подготовки / специальность

23.05.05 Системы обеспечения движения поездов

(код и наименование)

Направленность (профиль)/специализация

Автоматики и телемеханика на железнодорожном транспорте

(наименование)

Содержание

1. Пояснительная записка.
2. Типовые контрольные задания или иные материалы для оценки знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности, характеризующих уровень сформированности компетенций.
3. Методические материалы, определяющие процедуру и критерии оценивания сформированности компетенций при проведении промежуточной аттестации.

1. Пояснительная записка

Цель промежуточной аттестации – оценивание промежуточных и окончательных результатов обучения по дисциплине, обеспечивающих достижение планируемых результатов освоения образовательной программы.

Формы промежуточной аттестации: *ОФО*

*зачет – 7 семестр,
экзамен – 8 семестр,
курсовой проект – 8 семестр,
ЗФО
зачет – 4 курс,
контрольная работа- 4 курс
экзамен – 4 курс,
курсовой проект- 4 курс.*

Перечень компетенций, формируемых в процессе освоения дисциплины

Код и наименование компетенции	Код индикатора достижения компетенции
ПК-1: Способен обеспечивать соблюдение технологических процессов при техническом обслуживании и ремонте оборудования, устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики	ПК-1.2
ПК-4: Способен управлять работами по техническому обслуживанию, ремонту и модернизации оборудования, устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики	ПК-4.2
ПК-5: Способен разрабатывать проекты, техническую и технологическую документацию на устройства и системы железнодорожной автоматики и телемеханики	ПК-5.1

Результаты обучения по дисциплине, соотнесенные с планируемыми результатами освоения образовательной программы

Код и наименование индикатора достижения компетенции	Результаты обучения по дисциплине	Оценочные материалы (семестр 7,8)
ПК-1.2: Выбирает технологические процессы и контролирует качество технического обслуживания и ремонта оборудования, устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики в соответствии с регламентами и нормативами	Обучающийся знает: устройство и принцип действия устройств перегонных систем автоматики и телемеханики	Вопросы (№1-№20) Задания (№1-№15) Вопросы к курсовой работе (№1-№17)
	Обучающийся умеет: измерять и анализировать параметры приборов и устройств перегонных систем автоматики и телемеханики.	Задания (№1 - №3) Задание к курсовой работе
	Обучающийся владеет: навыками анализа работы устройств перегонных систем автоматики и телемеханики	Задания (№1 - №3) Задание к курсовой работе
ПК-4.2: Выявляет нарушения в действиях исполнителей при проведении работ по техническому обслуживанию, модернизации и ремонту устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики и разрабатывает предложения по их устранению	Обучающийся знает: типы и виды регламентных работ и правила их проведения при обслуживании технических средств перегонных систем автоматики и телемеханики.	Вопросы (№21 - №40) Задания (№16 - №30)
	Обучающийся умеет: работать с технической документацией, используемой при техническом обслуживании устройств перегонных систем автоматики и телемеханики	Задания (№4 - №6)
	Обучающийся владеет: навыками выполнения работ по техническому обслуживанию, ремонту и реконструкции перегонных систем автоматики и телемеханики.	Задания (№4 - №6)
ПК-5.1: Формирует проектные, технические решения на устройства и системы железнодорожной автоматики	Обучающийся знает: типы и виды регламентных работ и правила их проведения при обслуживании технических средств перегонных систем автоматики	Вопросы (№21 - №40) Задания (№16 -

и телемеханики в соответствии с нормативно-технической документацией на проектирование и типовыми техническими решениями	и телемеханики.	№30)
	Обучающийся умеет: измерять и анализировать параметры приборов и устройств перегонных систем автоматики и телемеханики.	Задания (№4 - №6)
	Обучающийся владеет: методами анализа работы устройств перегонных систем автоматики и телемеханики.	Задания (№4 - №6)

Промежуточная аттестация (зачет) проводится в одной из следующих форм:

- 1) ответ на билет, состоящий из теоретических вопросов и практических заданий;
- 2) выполнение заданий в ЭИОС университета

Промежуточная аттестация (экзамен) проводится в одной из следующих форм:

- 1) ответ на билет, состоящий из теоретических вопросов и практических заданий;
- 2) выполнение заданий в ЭИОС университета

Промежуточная аттестация (курсовой проект) проводится в форме защиты курсового проекта на основе собеседования.

2. Типовые контрольные задания или иные материалы для оценки знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности, характеризующих уровень сформированности компетенций

2.1 Типовые вопросы (тестовые задания) для оценки знаниевого образовательного результата

Код и наименование индикатора достижения компетенции	Образовательный результат
ПК-1.2: Выбирает технологические процессы и контролирует качество технического обслуживания и ремонта оборудования, устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики в соответствии с регламентами и нормативами	Обучающийся знает: устройство и принцип действия устройств перегонных систем автоматики и телемеханики
<p>Примеры вопросов/заданий:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. В нормальном режиме путевое реле (при непрерывном питании) или его повторитель (при импульсном питании): <ol style="list-style-type: none"> а) работает в импульсном режиме; б) постоянно включено; в) постоянно выключено; г) может быть, как включено, так и выключено в зависимости от сопротивления поездного шунта. 2. Коэффициент чувствительности должен быть: <ol style="list-style-type: none"> а) больше 1; б) меньше 1; в) равно 1; г) больше или равно 1. 3. Укажите тип реле, применяемого в рельсовой цепи постоянного тока: <ol style="list-style-type: none"> а) АНВШ; б) ПЛЗ; в) АНШ; г) ИВГ. 4. Какая несущая частота используется в ТРЦ-3 ? : <ol style="list-style-type: none"> а) 25 Гц; б) 325 Гц; в) 580 Гц; г) 5555 Гц. 5. Укажите назначение путевых генераторов ГПЗ-8,9,11 и ГПЗ-11, 14, 15? <ol style="list-style-type: none"> а) формирование амплитудно-моделированных сигналов питания рельсовых цепей; б) прием сигналов из рельсовых цепей; в) формирование частотно-моделированных сигналов питания рельсовых цепей. г) защищают путевые приемники от помех. 	

6. Укажите тип путевого реле тональной рельсовой цепи?

- а) АНВШ;
- б) ДСШ;
- в) ИВГ;
- г) НМВШ.

7. Какая ситуация является опасным отказом в рельсовой цепи?

- а) занятость рельсовой цепи при отсутствии поезда;
- б) контроль свободной рельсовой цепи при ее фактической занятости;
- в) занятость рельсовой цепи при освобождении поездом;
- г) занятость рельсовой цепи при нахождении на ней поезда.

8. Выберите контрольный режим работы рельсовой цепи (РЦ)?

- а) РЦ свободна, путевое реле включено, рельсовая линия исправна;
- б) РЦ занята, путевое реле выключено, рельсовая линия исправна;
- в) РЦ свободна, путевое реле включено, по рельсовым нитям передаются кодовые сигналы;
- г) РЦ свободна, путевое реле выключено, рельсовые нити неисправны.

9. Какие виды автоблокировки не применяются при электрической тяге поездов?

- а) числовая кодовая;
- б) импульсно-проводная;
- в) автоблокировка с тональными рельсовыми цепями;
- г) автоблокировка на базе системы счета осей.

10. Укажите назначение путевых приемников:

- а) пропуск тягового тока;
- б) кодирование рельсовой цепи;
- в) прием сигнального тока определенной частоты;
- г) защита от кратковременной потери шунта.

11. Автоматическая локомотивная сигнализация применяется с целью:

- 1) обеспечения автоматического движения поездов по показаниям путевых светофоров;
- 2) повышения пропускной способности железнодорожных линий за счет уменьшения интервалов попутного следования между поездами;
- 3) расширения функциональных возможностей автоблокировки;
- 4) обеспечения безошибочного восприятия машинистами показаний путевых светофоров в любых условия следования поездов.

12. Среди существующих систем автоматической локомотивной сигнализации НЕТ:

- 1) АЛС точечного типа;
- 2) АЛС непрерывного типа;
- 3) АЛС однопутного типа;
- 4) многозначные АЛС.

13. Что принимают локомотивные устройства АЛСН?

- а) тяговый ток;
- б) сигнальный ток;
- в) кодовые последовательности.

14. С какой целью производится размещение аппаратуры АБТЦ на двух станциях?

- а) для экономии устройств защиты и согласования;
- б) для экономии аппаратуры ТРЦ;
- в) для экономии расхода кабеля;
- г) для улучшения шунтового эффекта ТРЦ.

15. АЛС точечного типа применяется на:

- 1) участках, оборудованных автоблокировкой;
- 2) участках, оборудованных полуавтоблокировкой;
- 3) участках, где движение поездов осуществляется только по показаниям локомотивных светофоров;
- 4) участках, не оборудованных путевой блокировкой.

ПК-4.2: Выявляет нарушения в действиях исполнителей при проведении работ по техническому обслуживанию, модернизации и ремонту устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики и разрабатывает предложения по их устранению

Обучающийся знает: типы и виды регламентных работ и правила их проведения при обслуживании технических средств перегонных систем автоматики и телемеханики.

Примеры вопросов/заданий:

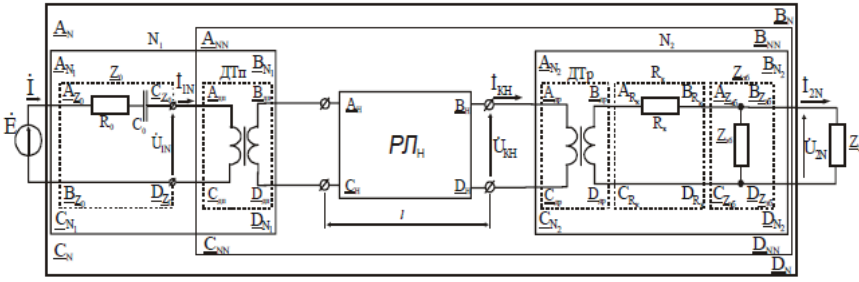
1. Укажите функции, выполняемые рельсовыми цепями (РЦ) в системах железнодорожной автоматики и телемеханики (ЖАТ)?

- а) определяют длину и вес поезда;
- б) контролируют свободу/занятость участков пути;
- в) фиксируют направление движения поезда;
- г) контролируют электрическую целостность рельсовых линий;

- д) служат в качестве канала передачи данных с пути на локомотив.
2. Укажите назначение стыковых соединителей как элементов конструкции рельсовых цепей
- а) стабилизируют электрические параметры;
 - б) повышают механическую прочность рельсовых цепей;
 - в) обеспечивают протекание сигнального тока при изломе рельсов.
3. Укажите устройство, осуществляющее пропуск тягового тока в обход изолирующих стыков на участках с электрической тягой (в двухниточных рельсовых цепях)
- а) дроссель-трансформатор;
 - б) стыковой соединитель;
 - в) тросовые соединители.
4. Контролируемый участок пути свободен и РЦ исправна – это...
- а) нормальный режим;
 - б) шунтовой режим;
 - в) контрольный режим;
 - г) режим короткого замыкания РЛ;
 - д) режим АЛС.
5. Контролируемый участок пути занят и РЦ исправна – это...
- а) нормальный режим;
 - б) шунтовой режим;
 - в) контрольный режим;
 - г) режим короткого замыкания РЛ;
 - д) режим АЛС.
6. В РЦ произошел полный излом рельса – это...
- а) нормальный режим;
 - б) шунтовой режим;
 - в) контрольный режим;
 - г) режим короткого замыкания РЛ;
 - д) режим АЛС.
7. Контролируемый участок пути занят, РЦ исправна, нормируется сигнальный ток в рельсах – это...
- а) нормальный режим;
 - б) шунтовой режим;
 - в) контрольный режим;
 - г) режим короткого замыкания РЛ;
 - д) режим АЛС.
8. Контролируемый участок пути занят, РЦ исправна, нормируются параметры путевого передатчика – это...
- а) нормальный режим;
 - б) шунтовой режим;
 - в) контрольный режим;
 - г) режим короткого замыкания РЛ;
 - д) режим АЛС.
9. В нормальном режиме путевое реле (при непрерывном питании) или его повторитель (при импульсном питании)
- а) работает в импульсном режиме;
 - б) постоянно включено;
 - в) постоянно выключено.
10. В шунтовом режиме путевое реле (при непрерывном питании) или его повторитель (при импульсном питании)
- а) работает в импульсном режиме;
 - б) постоянно включено;
 - в) постоянно выключено.
11. В контрольном режиме путевое реле (при непрерывном питании) или его повторитель (при импульсном питании)
- а) работает в импульсном режиме;
 - б) постоянно включено;
 - в) постоянно выключено.
12. Максимальная длина рельсовой цепи для станции?
- а) 1500 м;
 - б) 2600 м;
 - в) 1000 м.
13. Максимальная длина рельсовой цепи для перегона?
- а) 1500 м;
 - б) 2600 м;
 - в) 1000 м.
14. Какими параметрами (критериями) определяются условия выполнения нормального режима РЦ?
- а) фактический уровень сигнала на входе приемника при неблагоприятных условиях передачи энергии по РЦ должен быть менее его минимальных рабочих значений;
 - б) фактический уровень сигнала на входе приемника при неблагоприятных условиях передачи энергии по РЦ должен быть более его минимальных рабочих значений;
15. Коэффициент перегрузки Кпер приемника (реле) для нормального режима должен быть
- а) больше 1;
 - б) меньше 1;

- в) равен 1;
г) больше или равен 1.

2.2 Типовые задания для оценки навыкового образовательного результата

Код и наименование индикатора достижения компетенции	Образовательный результат
<p>ПК-4.2: Выявляет нарушения в действиях исполнителей при проведении работ по техническому обслуживанию, модернизации и ремонту устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики и разрабатывает предложения по их устранению</p>	<p>Обучающийся умеет: измерять и анализировать параметры приборов и устройств перегонных систем автоматики и телемеханики.</p>
<p>Примеры заданий:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Определите мощность, потребляемую занятой рельсовой цепью при заданных параметрах. 2. Определите напряжение и ток в начале рельсовой линии при заданных значениях коэффициентов рельсового четырехполюсника, напряжения и тока в конце рельсовой линии. 3. Определите коэффициент режима автоматической локомотивной сигнализации при заданных значениях фактического минимального тока в рельсовой линии при наложении шунта на релейном конце рельсовой линии при самых неблагоприятных условиях и нормативного тока автоматической локомотивной сигнализации, при котором локомотивный приёмник работает устойчиво. После вычисления сделайте вывод о достаточности кодового сигнала для надежного действия локомотивного приемника. 	
<p>ПК-5.1: Формирует проектные, технические решения на устройства и системы железнодорожной автоматики и телемеханики в соответствии с нормативно-технической документацией на проектирование и типовыми техническими решениями</p>	<p>Обучающийся владеет: методами анализа работы устройств перегонных систем автоматики и телемеханики.</p>
<ol style="list-style-type: none"> 1. Определить численные значения матрицы $[A]^{0N}$ при длине рельсовой линии 2,6 км, $f_{ст} = 50$ Гц. 2. Определить численные значения матрицы $[A]^{0S}$ при длине распределенного участка с шунтом $l_{ш} = 1,5$ км, $f_{ст} = 25$ Гц. 3. Определить матрицу передаточного сопротивления рельсовой цепи в шунтовом режиме в соответствии со схемой: $Z_{no}^S = \frac{U_{2S}}{I_{1S}}$ 	
<p>ПК-1.2: Выбирает технологические процессы и контролирует качество технического обслуживания и ремонта оборудования, устройств и систем</p>	<p>Обучающийся умеет: работать с технической документацией, используемой при техническом обслуживании устройств перегонных систем автоматики и телемеханики</p>

<p>железнодорожной автоматики и телемеханики в соответствии с регламентами и нормативами</p>	
<p>4. Определить длину предельно допустимого сближения попутно следующих поездов на перегоне $L_{пр}$, если известны значения длины блок-участка $l_{бу}$, длины защитного участка $l_{зу}$, пути, проходимого поездов за время срабатывания приборов $l_{сп}$ и путь, проходимый поездов за время восприятия сигнала машинистом $l_{в}$ в соответствии с Инструкцией по сигнализации на железных дорогах Российской Федерации..</p> <p>5. Определите значения напряжения на приемном конце рельсовой цепи с учетом потерь в дроссель-трансформаторе при заданных параметрах $A_{пр}$, $U_{пр}$, $B_{пр}$, $I_{др.р}$.</p> <p>6. Определите значения тока на приемном конце рельсовой цепи с учетом потерь в дроссель-трансформаторе при заданных параметрах $C_{пр}$, $U_{пр}$, $D_{пр}$, $I_{др.р}$.</p>	
<p>ПК-4.2: Выявляет нарушения в действиях исполнителей при проведении работ по техническому обслуживанию, модернизации и ремонту устройств и систем железнодорожной автоматики и телемеханики и разрабатывает предложения по их устранению</p>	<p>Обучающийся владеет: навыками выполнения работ по техническому обслуживанию, ремонту и реконструкции перегонных систем автоматики и телемеханики.</p>
<p>4. Провести анализ работы рельсовой цепи в нормальном режиме при заданных значениях модуля и аргумента удельного сопротивления РЛ $Z_{рл}$, коэффициента поверхностной утечки P, модуля и аргумента постоянной земляного тракта E, нормативной величины сигнального тока АЛС $I_{лн}$, относительной ординате месторасположения нормативного шунта p, длины рельсовой цепи $l_{рл}$: минимальной $l_{рл \min}$ и максимальной $l_{рл \max}$ при шаге дискретизации $\Delta l_{рл}$, удельного сопротивления изоляции РЛ $Z_{и}$: минимального $Z_{и \min}$ и максимального $Z_{и \max}$ при шаге дискретизации $\Delta Z_{и}$.</p> <p>5. Провести анализ работы рельсовой цепи в шунтовом режиме при заданных значениях модуля и аргумента удельного сопротивления РЛ $Z_{рл}$, коэффициента поверхностной утечки P, модуля и аргумента постоянной земляного тракта E, нормативной величины сигнального тока АЛС $I_{лн}$, относительной ординате месторасположения нормативного шунта p, длины рельсовой цепи $l_{рл}$: минимальной $l_{рл \min}$ и максимальной $l_{рл \max}$ при шаге дискретизации $\Delta l_{рл}$, удельного сопротивления изоляции РЛ $Z_{и}$: минимального $Z_{и \min}$ и максимального $Z_{и \max}$ при шаге дискретизации $\Delta Z_{и}$.</p> <p>6. Провести анализ работы рельсовой цепи в контрольном режиме при заданных значениях модуля и аргумента удельного сопротивления РЛ $Z_{рл}$, коэффициента поверхностной утечки P, модуля и аргумента постоянной земляного тракта E, нормативной величины сигнального тока АЛС $I_{лн}$, относительной ординате месторасположения нормативного шунта p, длины рельсовой цепи $l_{рл}$: минимальной $l_{рл \min}$ и максимальной $l_{рл \max}$ при шаге дискретизации $\Delta l_{рл}$, удельного сопротивления изоляции РЛ $Z_{и}$: минимального $Z_{и \min}$ и максимального $Z_{и \max}$ при шаге дискретизации $\Delta Z_{и}$.</p>	

Задание к курсовому проекту:

Задание содержит:

1. Характеристики участка железной дороги:
 - количество путей на перегоне - 2;
 - направление движения - двухстороннее;
 - род тяги – электрическая постоянного тока.
2. Тип автоблокировки – числовая кодовая АБ-ЧК.
3. Длину рельсовой цепи $l_{рл}$: 1800 м.
 - минимальную $l_{рл \min}$; 1000 м.
 - максимальную $l_{рл \max}$; 2600 м.
 - шаг дискретизации $\Delta l_{рл}$. 10 м.
4. Удельное сопротивление изоляции РЛ $Z_{и}$: 1 Ом·км.
 - минимальное $Z_{и \min}$; 0,1 Ом·км.
 - максимальное $Z_{и \max}$; 10 Ом·км.
 - шаг дискретизации $\Delta Z_{и}$. 0,1 Ом·км.

По исходным данным необходимо выбрать одну из широко применяемых на железных дорогах России РЦ и произвести ее анализ и «синтез» с целью определения оптимальных параметров РЛ и элементов РЦ.

2.3. Перечень вопросов для подготовки обучающихся к промежуточной аттестации

Перечень вопросов для подготовки к экзамену

- 1) Понятие и способы интервального регулирования движения поездов
- 2) Сигнализация и сигнальные устройства
- 3) Методы и средства определения положения поездов на участке железной дороги
- 4) Классификация и назначение систем ИРДП
- 5) Требования Правил технической эксплуатации железных дорог Российской Федерации к системам ИРДП и принципы их реализации
- 6) Принципы построения и работы систем ИРДП, элементная база
- 7) Каналы передачи информации в системах ИРДП (физические – воздушные и кабельные линии, рельсовые линии; оптические; радиоканалы; спутниковая навигация)
- 8) Сигнализация в системах ИРДП
- 9) Проводная автоблокировка: принципы построения, путевого план перегона; алгоритмы работы на двухпутных и однопутных участках; принципиальные схемы для двухпутных и однопутных участков; реализация защиты от опасных отказов
- 10) Числовая кодовая автоблокировка (АБ-ЧК): принципы построения, путевого план перегона, кабельная сеть перегона; алгоритмы работы на двухпутных и однопутных участках; принципиальные схемы для двухпутных и однопутных участков; реализация защиты от опасных отказов
- 11) Автоблокировка с тональными рельсовыми цепями и централизованным размещением аппаратуры (АБТЦ): принципы построения, путевого план перегона, кабельная сеть перегона; алгоритмы работы на двухпутных и однопутных участках; принципиальные схемы для двухпутных и однопутных участков; реализация защиты от опасных отказов
- 12) Системы автоблокировки с децентрализованным размещением аппаратуры (АБ-ЧКЕ, АБ-Е, КЭБ)
- 13) Системы автоблокировки с централизованным размещением аппаратуры (АБТЦ-М, АБТЦ-ЕМ)
- 14) Принципы построения схем смены направления движения на однопутных и двухпутных участках
- 15) Четырехпроводная схема смены направления с защитой от опасных отказов
- 16) Понятие и способы авторегулировки. Принципы и методы контроля скорости движения поезда. Принципы и методы контроля бдительности машиниста
- 17) Автоматическая локомотивная сигнализация непрерывного типа (АЛСН)
- 18) Автоматическая локомотивная сигнализация как самостоятельное средство сигнализации (АЛСО)
- 19) Система автоматического управления торможением поезда (САУТ-ЦМ)
- 20) Комплексные локомотивные устройства безопасности (КЛУБ)
- 21) Виды сигнализации на железнодорожных переездах для организации движения поездов
- 22) Смысл классификации железнодорожных переездов обусловленных Правилами технической эксплуатации на железных дорогах РФ
- 23) Понятие светофорной сигнализации
- 24) Понятие светофора и принципы построения светофорных головок светофоров, применяемых на железных дорогах РФ
- 25) Признаки классификации автоматической локомотивной сигнализации?
- 26) Понятие и режимы работы рельсовой цепи
- 27) Критерии определения области номинальной работы рельсовой цепи
- 28) Понятие точечного путевого датчика и его классификация
- 29) Основы построения электро-магнитных точечных путевых датчиков
- 30) Система счета осей в современных системах полуавтоматической и автоматической блокировок
- 31) Понятие нормали рельсовых цепей и получение информации в них
- 32) Основные справочники по аппаратуре систем интервального регулирования движения поездов
- 33) Назначение сигнальных установок в системах автоблокировки

- 34) Элементы и устройства на электрических принципиальных схемах сигнальных установках числовой кодовой автоблокировки построенной на релейной элементной базе
- 35) Элементы и устройства электропитания в современных системах автоблокировки на перегонах
- 36) Зависимость пропускной способности участков железной дороги от применения диспетчерского контроля
- 37) Назначение заграждающих устройств на железнодорожных переездах
- 38) Алгоритм работы заграждающих устройств на железнодорожных переездах при реализации заграждающего режима
- 39) Понятие индуктивно-рельсовой линии и виды помех в ней
- 40) Критерии помехоустойчивости каналов с индуктивно-рельсовыми линиями

Перечень вопросов для подготовки к зачету

- 1) Каково назначение и как классифицируются системы интервального регулирования движения поездов на перегонах? Сравните полуавтоматическую и автоматическую блокировку.
- 2) Что такое рельсовая цепь как основной путевой датчик? Приведите её структурную схему и объясните принцип действия в нормальном, шунтовом и контрольном режимах.
- 3) По каким признакам классифицируются рельсовые цепи (по роду сигнального тока, способу разделения смежных цепей и типу питающего напряжения)?
- 4) Каковы преимущества и используемый частотный диапазон тональных рельсовых цепей (ТРЦ)? Какие методы защиты от взаимного влияния в них применяются?
- 5) В чём заключается принцип построения числовой кодовой автоблокировки? Опишите структуру кодового сигнала КППШ и логику работы дешифратора.
- 6) Что представляет собой автоблокировка с тональными рельсовыми цепями (АБТ)? Приведите структурную схему, опишите размещение напольного оборудования и особенности сигнализации.
- 7) В чём заключаются принципиальные отличия автоблокировки с централизованным размещением аппаратуры (АБТЦ) от децентрализованной? Как организован канал связи между постом ЭЦ и перегоном?
- 8) Каковы назначение и принцип действия релейной полуавтоматической блокировки (ПАБ) на однопутном перегоне? Объясните работу блок-аппаратов и контроль прибытия поезда в полном составе.
- 9) Как работает схема смены направления движения на однопутном перегоне при двусторонней автоблокировке? Какова роль реле направления и как исключается встречное движение?
- 10) Как осуществляется увязка перегонной автоблокировки со станционными устройствами? Опишите работу схем входного светофора, предвходного участка и первого блок-участка удаления.
- 11) Каковы назначение и принцип действия автоматической локомотивной сигнализации непрерывного типа (АЛСН)? Опишите канал передачи сигналов с пути на локомотив.
- 12) Какие кодовые комбинации используются в АЛСН и каково их соответствие показаниям локомотивного светофора? Как контролируется смена огней?
- 13) В чём заключается принцип частотной модуляции в системе многозначной локомотивной сигнализации АЛС-ЕН и каковы её преимущества перед числовой АЛСН?
- 14) Опишите устройства контроля бдительности машиниста и автостопного торможения. Как взаимодействуют локомотивный приёмник АЛС, дешифратор и электропневматический клапан (ЭПК)?
- 15) Каковы назначение и основные типы автоматической переездной сигнализации (АПС)? Приведите схемы ограждения переезда со шлагбаумами и без них.
- 16) Как выполняется расчёт извещения на переезд? От чего зависят длина участка приближения и время подачи извещения?
- 17) Как устройства переездной автоматики увязываются с автоблокировкой? Опишите схемы управления переездным светофором и автошлагбаумом при вступлении поезда на участок приближения.
- 18) Каково назначение диспетчерского контроля (ДК) на перегонах? Перечислите основные контролируемые параметры и способы передачи информации.

- 19) Как организовано электропитание устройств СЦБ на перегонах? Опишите систему гарантированного питания, высоковольтно-сигнальные линии и резервирование от аккумуляторных батарей.
- 20) Какие методы применяются для защиты аппаратуры рельсовых цепей от опасного и мешающего влияния тягового тока, а также от грозовых и коммутационных перенапряжений?
- 21) Каков принцип действия систем счёта осей на перегонах? Опишите работу колесных датчиков, электронных модулей оценки и сравните их с рельсовыми цепями.
- 22) Какие функции выполняет комплексное локомотивное устройство безопасности (КЛУБ)? Опишите его взаимодействие с напольными устройствами АЛС, дополнительными датчиками и регистрацию параметров.
- 23) Каковы назначение и виды блок-участков? Чем определяется длина защитного участка и для чего он служит?
- 24) Что представляет собой четырёхзначная сигнализация автоблокировки? Перечислите и поясните все сигнальные показания проходных светофоров и условия их применения.
- 25) Опишите принципиальную схему включения проходного светофора в кодовой автоблокировке. Каковы функции дешифратора, сигнальных и огневых реле?
- 26) В чём особенности рельсовых цепей с дроссель-трансформаторами? Объясните назначение дроссель-трансформаторов на участках с электротягой и схему пропуска обратного тягового тока.
- 27) Какие методы контроля свободности пути применяются в тональных рельсовых цепях? Сравните амплитудный, фазовый и комбинированный способы оценки.
- 28) Какими принципами обеспечивается безопасность движения в устройствах перегонной автоматики? Приведите примеры построения безопасных схем с использованием реле первого класса надёжности и самопроверки.
- 29) Сравните автоблокировку с рельсовыми цепями и системы интервального регулирования на основе счёта осей (достоинства, недостатки, области применения).
- 30) Каковы перспективные системы интервального регулирования? Опишите принцип подвижных блок-участков на основе радиоканала и спутниковой навигации, перспективы отказа от напольных светофоров.

Перечень вопросов для подготовки к защите курсового проекта

1. Поясните, что такое режим работы рельсовых цепей и перечислите основные из них?
2. Какие режимы работы рельсовой цепи необходимо сравнивать между собой, прежде чем приступить к определению области номинальной работы рельсовой цепи?
3. Посредством каких критериев определяется область номинальной работы рельсовой цепи?
4. Какие выводы должен сделать специалист после установления границ области номинальной работы рельсовой цепи?
5. Что дает применение двухнитевых ламп с точки зрения безопасности движения, с точки зрения бесперебойности движения?
6. Можно ли кодовую рельсовую цепь применить в системе электрической централизации?
7. Обосновать необходимость применения фильтра в составе ЗБФ, если учесть, что тяговый ток постоянный.
8. Должно ли обязательно отпустить свой якорь путевое реле при наложении шунта величиной 0,08 Ом?
9. Что такое чувствительность путевого приемника и как она регулируется в данном устройстве?
10. Перечислите основные преимущества ПП ТРЦ в сравнении с путевыми приемниками РЦ предыдущих поколений и типов.
11. Почему реле ПТР не участвует в работе дешифратора при посылке кодового сигнала З?
12. Что изменится в работе дешифратора при обрыве обмотки реле ВР?

3. Методические материалы, определяющие процедуру и критерии оценивания сформированности компетенций при проведении промежуточной аттестации

Критерии формирования оценок по ответам на вопросы, выполнению тестовых заданий

- оценка **«отлично»** выставляется обучающемуся, если количество правильных ответов на вопросы составляет 100 – 90% от общего объема заданных вопросов;
- оценка **«хорошо»** выставляется обучающемуся, если количество правильных ответов на вопросы – 89 – 76% от общего объема заданных вопросов;
- оценка **«удовлетворительно»** выставляется обучающемуся, если количество правильных ответов на тестовые вопросы – 75–60 % от общего объема заданных вопросов;
- оценка **«неудовлетворительно»** выставляется обучающемуся, если количество правильных ответов – менее 60% от общего объема заданных вопросов.

Критерии формирования оценок по результатам выполнения заданий

«Отлично/зачтено» – ставится за работу, выполненную полностью без ошибок и недочетов.

«Хорошо/зачтено» – ставится за работу, выполненную полностью, но при наличии в ней не более одной негрубой ошибки и одного недочета, не более трех недочетов.

«Удовлетворительно/зачтено» – ставится за работу, если обучающийся правильно выполнил не менее 2/3 всей работы или допустил не более одной грубой ошибки и двух недочетов, не более одной грубой и одной негрубой ошибки, не более трех негрубых ошибок, одной негрубой ошибки и двух недочетов.

«Неудовлетворительно/не зачтено» – ставится за работу, если число ошибок и недочетов превысило норму для оценки «удовлетворительно» или правильно выполнено менее 2/3 всей работы.

Виды ошибок:

- *грубые ошибки: незнание основных понятий, правил, норм; незнание приемов решения задач; ошибки, показывающие неправильное понимание условия предложенного задания.*
- *негрубые ошибки: неточности формулировок, определений; нерациональный выбор хода решения.*
- *недочеты: нерациональные приемы выполнения задания; отдельные погрешности в формулировке выводов; небрежное выполнение задания.*

Критерии формирования оценок по зачету

«Зачтено» – студент приобрел необходимые умения и навыки, продемонстрировал навык практического применения полученных знаний, не допустил логических и фактических ошибок

«Не зачтено» – студент демонстрирует фрагментарные знания изучаемого курса; отсутствуют необходимые умения и навыки, допущены грубые ошибки.

Критерии формирования оценок по экзамену

«Отлично» – студент приобрел необходимые умения и навыки, продемонстрировал навык практического применения полученных знаний, не допустил логических и фактических ошибок

«Хорошо» – студент приобрел необходимые умения и навыки, продемонстрировал навык практического применения полученных знаний; допустил незначительные ошибки и неточности.

«Удовлетворительно» – студент допустил существенные ошибки.

«Неудовлетворительно» – студент демонстрирует фрагментарные знания изучаемого курса; отсутствуют необходимые умения и навыки, допущены грубые ошибки.

Критерии формирования оценок по курсовому проекту

«Отлично» – студент приобрел необходимые умения и навыки, продемонстрировал навык практического применения полученных знаний, не допустил логических и фактических ошибок

«Хорошо» – студент приобрел необходимые умения и навыки, продемонстрировал навык практического применения полученных знаний; допустил незначительные ошибки и неточности.

«Удовлетворительно» – студент допустил существенные ошибки.

«Неудовлетворительно» – студент демонстрирует фрагментарные знания изучаемого курса; отсутствуют необходимые умения и навыки, допущены грубые ошибки.